

연수 제안서

연구 분야	수술 로봇의 유연 소재 수술 도구 센서 개발
연구 과제명	광섬유 기반 다기능 네비게이션 시스템 및 실시간 3차원 초음파 영상장치 개발 (범부처전주기의료기기사업)
연수 제안 업무	수술용 로봇의 삽입 카테터 정보(형상, 압력, 온도) 측정 시스템 개발
<p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 : 2021년 05월 01일 ~ 2022년 12월 31일</p> <p>- 연수 내용 :</p> <ol style="list-style-type: none"> 수술용 로봇의 유연 소재 의료 도구 형상 측정 연구 : 광섬유 기반 형상 센서의 의료 도구 활용을 위하여 정확성을 향상할 수 있는 구조 설계 및 신호 분석 등의 연구에 활용할 계획임. 수술 로봇의 수술 도구 센서 개발 : 온도/압력 등 수술 로봇에서 필요한 정보를 측정하고 모니터링 할 수 있도록 센서 개발 및 시스템 구성에 활용할 계획임. 	
<p style="text-align: right;">소속 부 서 : 바이오닉스연구센터</p> <p style="text-align: right;">연수 책임자 : 김 진 석</p>	