

연수 제안서

연구 분야	Fluid dynamics for Soft Robotics
연구 과제명	디지털 지원 미세수술 및 의료인력 지원 로봇 기술 개발
연수 제안 업무	역학 해석 및 실험, 메커니즘 개발
<p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 :</p> <p>2021.05.01. - 2023.02.28. (22개월)</p> <p>- 연수 내용 :</p> <ul style="list-style-type: none">● 본 연구실은 전통적인 기계요소가 아닌 특정 조건에서 물성이 변하는 소재들을 활용하여 구조의 강성(Stiffness)을 조절하는 가변강성 메커니즘을 연구합니다. 그리고 개발된 가변강성 메커니즘은 의료용 로봇과 소프트 웨어러블 로봇에 적용하고 있습니다. 이번 연수 프로그램에서는 이러한 연구에 관심이 있는 분들을 모집하고 있습니다.● 지원 자격 및 필요 기술<ul style="list-style-type: none">- 유체 동역학(Fluid dynamics) 전공 필수- Non-Newtonian fluid 이론 및 실험 유경험자 우대● 담당업무<ul style="list-style-type: none">- 유체역학 해석 및 실험, 가변강성 메커니즘 개발	
소속 부서 : 헬스케어로봇연구단	
연수 책임자 : 김 승 원	