

연수 제안서

연구 분야	디지털 수술 지원 기술
연구 과제명	1. 수술 4.0 시대를 선도하기 위한 MIDAS 원천기술 개발 2. 듀얼 센서 정합 기술을 이용한 증강 현실 기반 마커 프리 (marker-free) 안면골 절골 가이드 개발
연수 제안 업무	1. 컴퓨터 비전 기술 기반 수술 로봇/내비게이션 개발 2. 인공지능 기반 의료영상-환자 정합 기술 개발
<p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 : 2023.05.01. ~ 2025.02.28.</p> <p>- 연수 내용 :</p> <ol style="list-style-type: none"> 컴퓨터 비전 및 증강현실 기술 기반 수술 로봇/내비게이션 기술 <ul style="list-style-type: none"> MRI 영상 기반의 실시간 변형체 기술 개발 Depth 센서(RGB-D카메라)를 이용한 수술환경 인식 기술 개발 HMD 장치를 이용한 증강/가상현실 기반 수술 로봇/내비게이션 기술 개발 인공지능 기반 의료영상-환자 정합 기술 <ul style="list-style-type: none"> CT 및 X-ray 영상을 이용한 인공지능 기반 3D/2D 정합 기술 개발 X-ray 영상을 이용한 학습 기반 바늘 추적기술 개발 변형 모델을 이용한 실시간 변형 정합 기술 개발 <p>위의 내용 중에서 하나에 대한 연구개발 업무를 수행함.</p> <p>이를 위해 인공지능 기반의 영상처리, 3D 컴퓨터 그래픽스, 증강/가상현실 기반 가시화 기술을 익히고, 컴퓨터 기술 기반의 디지털 수술 지원 시스템을 개발하며, 의료기기 개발 경험을 체득함.</p> <p>본 연수를 통해 의료용 3차원 가상현실/증강현실/혼합현실/로봇 가이드 시스템을 개발할 수 있게 되고, 관련 기업의 취직 및 학술, 연구 분야로 진출 가능함.</p>	
<p>소속 부 서 : 헬스케어로봇연구단</p> <p>연수 책임자 : 임성환</p>	