

연수 제안서(Training Proposal)

| | |
|---|---|
| 연구 분야 (Research Fields) | 로봇지능 |
| 연구 과제명 (Project Title) | 클라우드에 연결된 개별 로봇 및 로봇그룹의 작업 계획 기술 |
| 연수 제안 업무 (Training Proposal Work) | 모바일-머니플레이터의 태스크 플래닝 및 다중로봇 경로 계획 기술 개발 |
| <p>(연수 내용)</p> <ul style="list-style-type: none">* 클라우드에 연결된 개별 로봇의 태스크-모션 계획 기술 개발<ul style="list-style-type: none">. 클라우드에 연결된 개별 로봇의 태스크 분배 및 다중 로봇 경로 계획 알고리즘 개발. ROS 패키지 개발 및 로봇 시스템 통합* 연수기간 : 2022.03.01. ~ 2022.12.31. (이후 연장 가능) | |
| 소속 센터/단 명(Center) : 지능로봇연구단 | |
| 연수 책임자(Advisor) : 김 창 환 | |