

연수 제안서(Training Proposal)

연구 분야 (Research Fields)	소프트 로봇공학 (가변강성 메커니즘)
연구 과제명 (Project Title)	열전소자와 상전이 소재를 이용한 가변강성 메커니즘 개발
연수 제안 업무 (Training Proposal Work)	구조 역학해석, 유연열전소자 제조, 온도제어 시스템 개발
<p>- 연수기간 :</p> <p>2022.03.01. - 2023.12.31. (22개월)</p> <p>- 연수 내용 :</p> <ul style="list-style-type: none"> ● 열전소자(thermoelectric module)와 상전이(phase transition) 소재를 이용한 가변강성 내시경 메커니즘의 설계, 해석, 제조공정 개발 ● 상전이 소재에 열전달을 하기 위한 유연열전소자의 설계 및 제조, 온도 제어 연구 ● 지원 자격 및 필요 기술 <ul style="list-style-type: none"> - 기계공학/전기전자공학/재료공학 및 그 외 직무 관련 전공 소지자 (필수) - 소프트 로봇 전공자 (우대) - 유연 열전소자(flexible thermoelectric module) 개발 경험자 (우대) - 열전달 (conduction/convection) 관련 전공자 (우대) - SolidWorks CAD 설계, COMSOL 시뮬레이션 숙련자 (우대) ● 담당업무 <ul style="list-style-type: none"> - 유연열전소자 설계 및 제조, 온도 제어 시스템 개발 ● 홈페이지 : https://phandragon.wixsite.com/kimlab-kist/opportunities 	
<p style="text-align: center;">소속 센터/단 명(Center) : 헬스케어로봇연구단</p> <p style="text-align: center;">연수 책임자(Advisor) : 김 승 원</p>	