

연수 제안서(Training Proposal)

연구 분야 (Research Fields)	로봇지능
연구 과제명 (Project Title)	식후 빈 그릇 수거를 위한 서비스로봇 기술 개발
연수 제안 업무 (Training Proposal Work)	로봇 모바일-매니퓰레이터의 태스크-모션 계획 기술 개발
<p>(연수 내용)</p> <ul style="list-style-type: none">* 로봇 조작작업을 위한 태스크-모션 계획 기술 개발<ul style="list-style-type: none">. 로봇 조작작업을 위한 상위 심볼릭 액션 정의 및 하위 모션계획 알고리즘 개발. 로봇 조작작업을 위한 가상환경 구축 및 시뮬레이션 수행. ROS 패키지 개발 및 로봇 시스템 통합* 연수기간 : 2022.09.01. ~ 2022.05.31. (이후 연장 가능)	
소속 센터/단 명(Center) : 지능로봇연구단	
연수 책임자(Advisor) : 김 창 환	